GUIA MANGÁ DE



GUIA MANGÁ DE CÁLCULO DIFERENCIAL E INTEGRAL

HIROYUKI KOJIMA SHIN TOGAMI BECOM CO., LTD.





novatec

SUMÁRIO

PREFÁCIO
PRÓLOGO: O QUE É UMA FUNÇÃO?1
Exercício
1 VAMOS DERIVAR UMA FUNÇÃO!15
Aproximando com Funções
Calculando o Erro Relativo
A Derivada em Ação!
Passo 2
Passo 2
Calculando a Derivada
Calculando a Derivada de uma Função Constante, Linear ou Quadrática40
Resumo
DACTORIOS
Z VAMOS APRENDER TÉCNICAS DE DERIVAÇÃO!43
A Regra da Soma para Derivação48
Regra do Produto de Derivadas
Derivando Polinômios
Encontrando os Pontos de Máximo E De Mínimo
Usando o Teorema do Valor Médio
Usando a Regra do Quociente de Derivação
Calculando Derivadas de Funções Compostas
Exercícios
3
VAMOS INTEGRAR UMA FUNÇÃO!
Ilustrando O Teorema Fundamental Do Cálculo82
Passo 1 – Quando a Densidade é Constante
Passo 2 – Quando a Densidade Muda Gradualmente
Passo 3 – Quando a Densidade Muda Continuamente
Passo 4 – Revisão da Função Linear Aproximada
1 abbo o Tipi Ozimação / vaioi Ezato

Usando o Teorema Fundamental do Cálculo9	1
Resumo	3
Uma Explicação Rigorosa do Passo 5	4
Usando Fórmulas de Integração	5
Aplicando o Teorema Fundamental10	1
Curva de Oferta	2
Curva de Demanda	3
Revisão do Teorema Fundamental do Cálculo11	0
Fórmula da Regra da Substituição para Integração11	1
A regra da potência de integração	2
Exercícios11	3
4	
VAMOS APRENDER TÉCNICAS DE INTEGRAÇÃO!	5
Usando Funções Trigonométricas11	6
Usando Integrais com Funções Trigonométricas	
Usando Funções Exponenciais e Logarítmicas13	
Generalizando as Funções Exponencial e Logarítmica	
Resumo das Funções Exponencial e Logarítmica14	
Mais Aplicações do Teorema Fundamental14	
Integração por Partes14	
Exercícios	
5	
VAMOS APRENDER SOBRE EXPANSÕES DE TAYLOR!	5
Aproximando com Polinômios	7
Como Obter uma Expansão de Taylor	
Expansão de Taylor de Várias Funções	
O Que a Expansão de Taylor Nos Diz?	
Exercícios	
DACTORIOS	
6	
VAMOS APRENDER SOBRE DERIVADAS PARCIAIS!	9
O Que São Funções Multivariáveis?	0
O Básico das Funções Lineares Variáveis18	
Derivação Parcial	1
Definição da Derivação Parcial	6
Derivadas Totais	
Condições de Extremidade	
Aplicando a Derivação Parcial na Economia20	
Regra da Cadeia	
Derivadas de Funções Implícitas	
Exercícios 21	

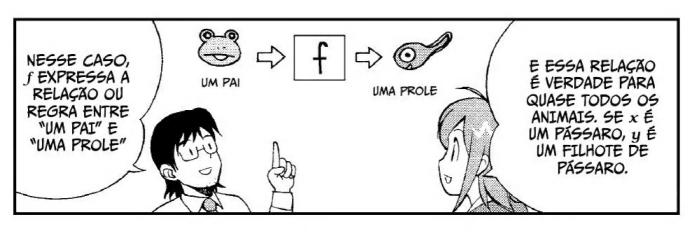
EPÍLOGO: PARA QUE SERVE A MATEMÁTICA?219	
A	
SOLUÇÕES DOS EXERCÍCIOS225	X
Prólogo	ĵ.
Capítulo 1	
Capítulo 2	F
Capítulo 3	,
Capítulo 4	2000
Capítulo 5	
Capítulo 6	1
В	
D PRINCIPAIS FÓRMULAS, TEOREMAS E FUNÇÕES APRESENTADOS NESTE LIVRO231	
Equações Lineares (Funções Lineares)231	
Derivação	
Derivadas das Funções mais Comuns	
Integrais	
Expansão de Taylor	
Derivadas Parciais	
ίνριζΕ 235	







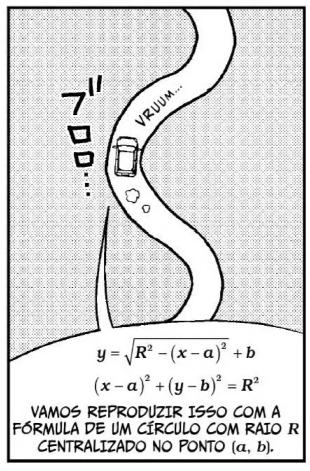




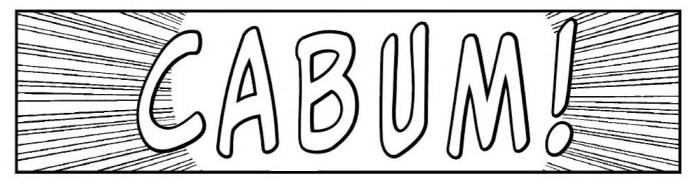


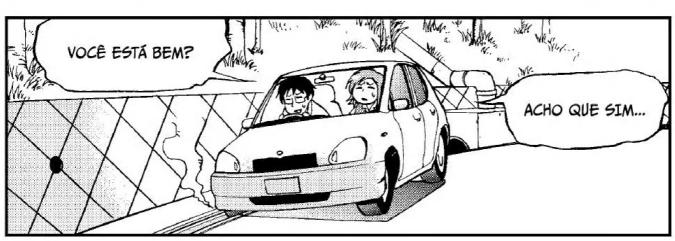








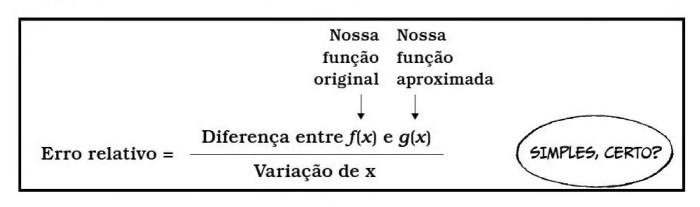




CALCULANDO O ERRO RELATIVO







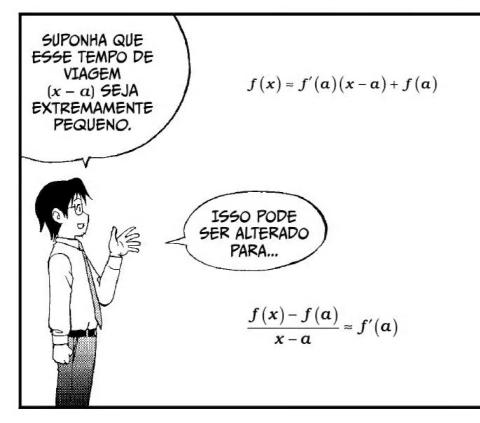






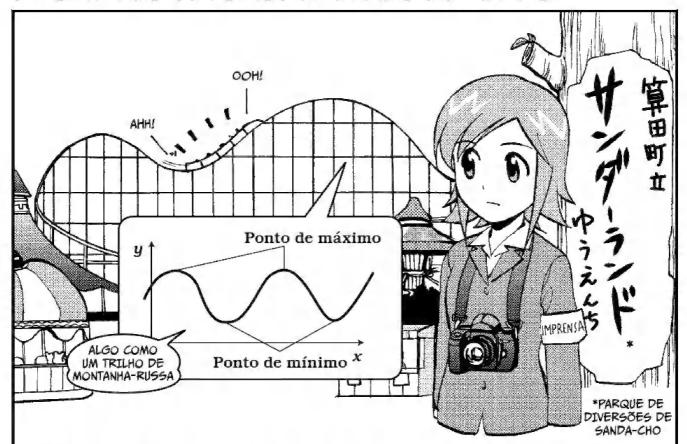








ENCONTRANDO OS PONTOS DE MÁXIMO E DE MÍNIMO



Máximo e mínimo são os pontos em que uma função muda de crescente para decrescente ou vice-e-versa. Portanto, eles são importantes para examinar as propriedades de uma função.

Como os pontos de máximo e de mínimo costumam ser o máximo ou mínimo absoluto, respectivamente, eles são pontos importantes para se obter uma solução otimizada.

TEOREMA Z-1: CONDIÇÕES PARA VALORES EXTREMOS

Se y = f(x) tem um ponto de máximo ou de mínimo em x = a, então f'(a) = 0.

Isso significa que podemos encontrar os pontos de máximo e de mínimo encontrando valores para a que satisfaçam f'(a) = 0. Esse valores também são chamados de pontos extremos



USANDO FÓRMULAS DE INTEGRAÇÃO

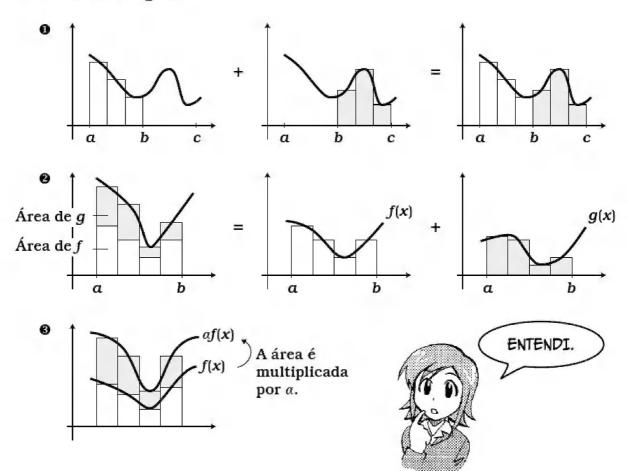
FÓRMULA 3-1: FÓRMULAS DE INTEGRAÇÃO

Os intervalos das integrais definidas de uma mesma função podem ser juntados.

A integral definida de uma soma pode ser dividida na soma das integrais definidas.

Uma constante de multiplicação dentro de uma integral definida pode ser movida para fora da integral.

As expressões de **0** a **6** podem ser entendidas intuitivamente se desenharmos suas figuras.



JORNAL OFICIAL DO CÁLCULO

Vol. 1

Provado que a Integral da Velocidade é a Distância!

Integral da velocidade = diferença na posição = distância percorrida

Se entendermos essa fórmula, dizem que conseguiremos calcular a distância percorrida por objetos cuja velocidade muda constantemente. Mas isso é verdade? Nossa promissora jornalista novata Noriko Hikima vai a fundo na verdade sobre esse assunto em seu relato contundente.

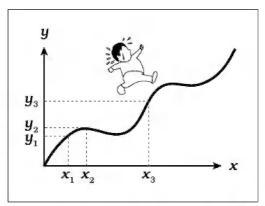


Figura 1: Este gráfico representa a distância percorrida por Futoshi ao longo do tempo. Ele se move pelos pontos y_1 , y_2 , y_3 ... conforme o tempo passa em x_1 , x_2 , x_3 ...

Sanda-Cho – Alguns leitores se lembrarão do nosso exemplo anterior descrevendo Futoshi caminhando em uma esteira rolante. Outros terão bloqueado deliberadamente tal imagem suada de suas mentes. Mas é quase certeza que você se recorda que a derivada da distância é a velocidade.

$$\mathbf{0} \quad \mathbf{y} = \mathbf{F}(\mathbf{x})$$

A equação **0** expressa a posição do enorme e suado Futoshi. Em outras palavras, após x segundos ele se arrastou por uma distância total y.

Integral da Velocidade = Diferença na Posição

A derivada de F'(x) da expressão **0** é a "velocidade instantânea" em x segundos. Se rescrevermos F'(x) como v(x), usando v para velocidade, o Teorema Fundamental do Cálculo pode ser usado para obter a equação **2**! Observe o gráfico de v(x) na Figura 2-A – a velocidade de Futoshi ao longo do tempo. A parte sombreada do gráfico equivale à integral – equação **2**.

Mas olhe também para a Figura 2-b, que mostra a distância que Futoshi percorreu ao longo do tempo. Se observarmos as Figuras 2-A e 2-B lado a lado, veremos que a integral da velocidade é igual à diferença na posição (ou distância)! Repare como

os dois gráficos batem um com o outro – quando a velocidade de Futoshi é positiva, sua distância aumenta, e vice-versa.

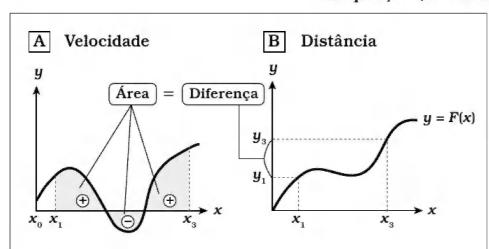
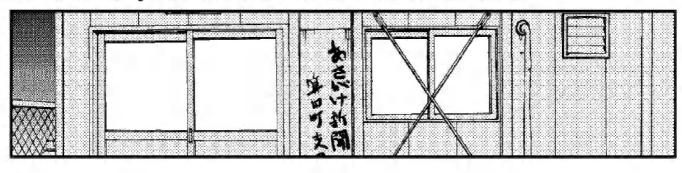
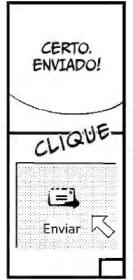
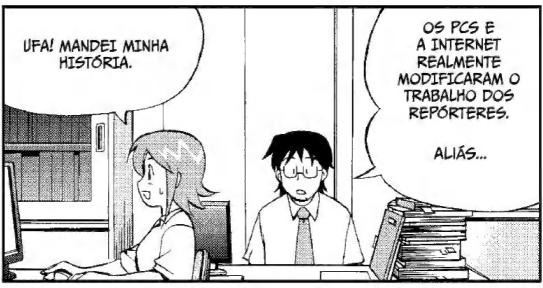


Figura 2

USANDO FUNÇÕES EXPONENCIAIS E LOGARÍTMICAS















*NOTA TRAD.: NORIKO FAZ UM TROCADILHO COM O TERMO "A LITTLE BIT", QUE SIGNIFICA "UM POUQUINHO" EM INGLÊS

GENERALIZANDO FUNÇÕES EXPONENCIAIS E LOGARÍTMICAS



APESAR DAS FUNÇÕES EXPONENCIAL E LOGARÍTMICA SEREM CONVENIENTES, A DEFINIÇÃO QUE FIZEMOS DELAS ATÉ AGORA PERMITE APENAS NÚMEROS NATURAIS PARA $x \in M$ $f(x) = 2^x \in POTÊNCIAS DE 2$ PARA $y \in M$ $g(y) = \log_2 y$. NÃO TEMOS UMA DEFINIÇÃO PARA A POTÊNCIA -8, A POTÊNCIA 7/3 OU A POTÊNCIA

 $\sqrt{2}$, $\log_2 5$, OU $\log_2 \pi$.

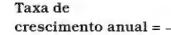
HMM, O QUE FAZEMOS, ENTÃO?



VOU LHE CONTAR COMO DEFINIMOS FUNÇÕES EXPONENCIAIS E LOGARÍTMICAS EM GERAL, USANDO EXEMPLOS.

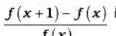


PRIMEIRO, USANDO O NOSSO EXEMPLO ANTERIOR, VAMOS MUDAR A TAXA DE CRESCIMENTO ECONÔMICO ANUAL PARA SUA TAXA DE CRESCIMENTO INSTANTÂNEA.



Valor após 1 ano - Valor atual

Valor atual





COMEGAREMOS COM ESSA EXPRESSÃO.

EXPANSÃO DE TAYLOR DE VÁRIAS FUNÇÕES

[1] EXPANSÃO DE TAYLOR DE UMA RAIZ QUADRADA

Considerando $f(x) = \sqrt{1+x} = (1+x)^{\frac{1}{2}}$.

Então, partindo de $f'(x) = \frac{1}{2}(1+x)^{-\frac{1}{2}}$

$$f''(x) = -\frac{1}{2} \times \frac{1}{2} (1+x)^{-\frac{3}{2}}$$
 Então, partindo de
$$f'''(x) = \frac{1}{2} \times \frac{1}{2} \times \frac{3}{2} (1+x)^{-\frac{5}{2}}, \dots$$

$$e^{x} = 1 + \frac{1}{1!} x + \frac{1}{2!} x^{2} + \frac{1}{3!} x^{3} + \frac{1}{4!} x^{4} + \frac{1}{2!} x^{2} + \frac{1}{3!} x^{2} + \frac{1}{4!} x^{4} + \frac{1}{2!} x^{2} + \frac{1}{3!} x^{2} + \frac{1}{4!} x^{4} + \frac{1}{2!} x^{2} + \frac{1}{3!} x^{2} + \frac{1}{3$$

$$\sqrt{1+x} = 1 + \frac{1}{2}x - \frac{1}{8}x^2 + \frac{1}{16}x^3 \dots$$

[3] EXPANSÃO DE TAYLOR DA FUNÇÃO LOGARÍTMICA $\ln(1+x)$

Considerando $f(x) = \ln(x+1)$

$$\begin{split} f'(x) &= \frac{1}{1+x} = \left(1+x\right)^{-1} \\ f''(x) &= -\left(1+x\right)^{-2}, \ f^{(3)}(x) = 2\left(1+x\right)^{-3}, \\ f^{(4)}(x) &= -6\left(1+x\right)^{-4}, \dots \\ f\left(0\right) &= 0, f'(0) = 1, f''(0) = -1, f^{(3)}(0) = 2!, \\ f^{(4)}(0) &= -3!, \dots \end{split}$$

Temos, então

$$\ln(1+x) = 0 + x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3!} \times 2!x^3 - \frac{1}{4}3!x^4 + \dots$$

$$\ln(1+x) = x - \frac{1}{2}x^2 + \frac{1}{3}x^3 - \frac{1}{4}x^4 + \dots + (-1)^{n+1}\frac{1}{n}x^n + \dots$$

[Z] EXPANSÃO DE TAYLOR DA FUNÇÃO EXPONENCIAL e

Se fizermos $f(x) = e^x$,

$$f'(x) = e^x, f''(x) = e^x, f'''(x) = e^x,...$$

Então, partindo de

$$e^{x} = 1 + \frac{1}{1!}x + \frac{1}{2!}x^{2} + \frac{1}{3!}x^{3} + \frac{1}{4!}x^{4} + \dots$$
$$+ \frac{1}{n!}x^{n} + \dots$$

Substituindo x = 1, obtemos

$$e = 1 + \frac{1}{1!} + \frac{1}{2!} + \frac{1}{3!} + \frac{1}{4!} + \dots + \frac{1}{n!} + \dots$$

NO CAPÍTULO 4, APRENDEMOS QUE e VALE CERCA DE 2,7. AQUI, NÓS OBTEMOS A EXPRESSÃO QUE CALCULA SEU VALOR EXATO.



[4] EXPANSÃO DE TAYLOR DE FUNÇÕES TRIGONOMETRICAS

Considerando $f(x) = \cos x$.

$$f'(x) = -\sec x, f''(x) = -\cos x, f^{(3)}(x)$$

= $\sec x, f^{(4)}(x) = \cos x, ...$

Partindo de

$$f(0) = 1, f'(0) = 0, f''(0) = -1,$$

 $f^{(3)}(0) = 0, f^{(4)}(0) = 1,...$

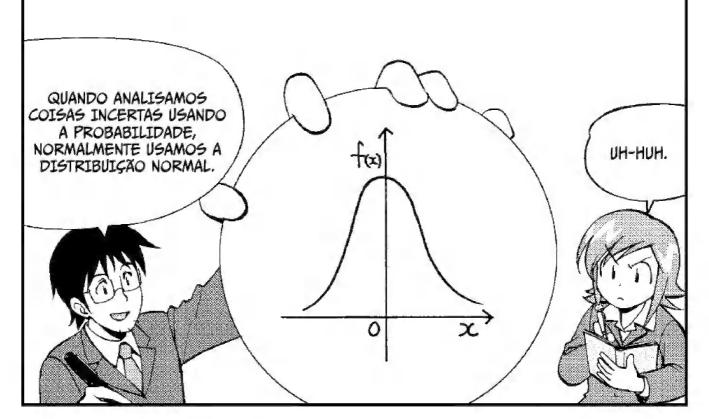
Então.

$$\cos x = 1 + 0x - \frac{1}{2!} \times 1 \times x^2 + \frac{1}{3!} \times 0 \times x^3 + \frac{1}{4!} \times 1 \times x^4 + \dots$$

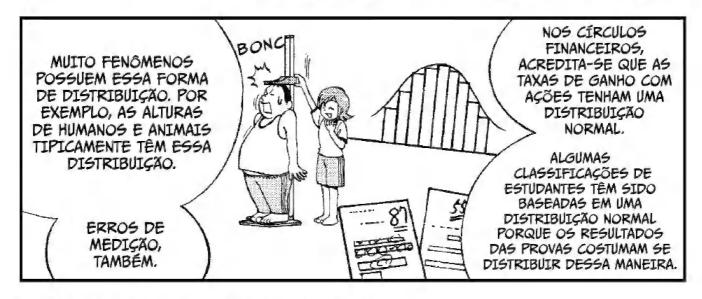
$$\cos x = 1 - \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{4!}x^4 + \dots + (-1)^n \frac{1}{(2n)!}x^{2n} + \dots$$

De forma semelhante,

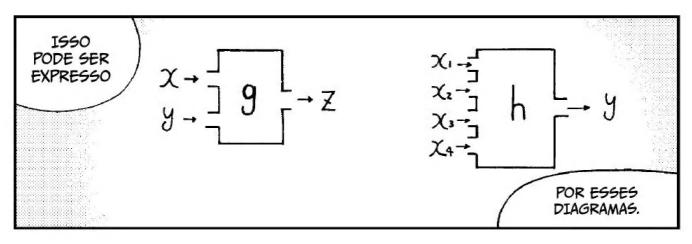
seno
$$x = x - \frac{1}{3!}x^3 + \frac{1}{5!}x^5 + \dots + (-1)^{n-1}\frac{1}{(2n-1)!}x^{2n-1} + \dots$$



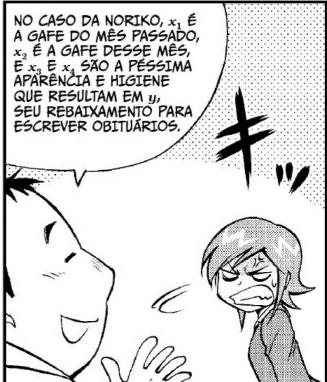




166 CAPÍTULO 5 VAMOS APRENDER SOBRE EXPANSÕES DE TAYLOR!









182 CAPÍTULO 6 VAMOS APRENDER SOBRE DERIVADAS PARCIAIS!

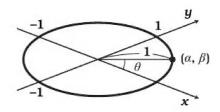
Com isso, descobrimos o seguinte.

Se z = f(x, y) possui uma função linear de aproximação perto de (x, y) = (a, b), ela é dada por

8
$$z = f_x(a,b)(x-a) + f_y(a,b)(y-b) + f(a,b)$$

$$\mathbf{ou}^* \quad \mathbf{z} = \frac{\partial f}{\partial \mathbf{x}}(\mathbf{a}, \mathbf{b})(\mathbf{x} - \mathbf{a}) + \frac{\partial f}{\partial \mathbf{y}}(\mathbf{a}, \mathbf{b})(\mathbf{y} - \mathbf{b}) + f(\mathbf{a}, \mathbf{b})$$

Considere um ponto (α, β) em um círculo de raio 1 centralizado na origem do plano x - y (o chão). Temos $\alpha^2 + \beta^2 = 1$ (ou $\alpha = \cos \theta$ e $\beta = \sec \theta$). Agora calculamos a derivada na direção de (0, 0) a (α, β) . Um deslocamento de distância t nessa direção é expressa por $(\alpha, b) \rightarrow (\alpha + \alpha t, b + \beta t)$. Se fizermos $\varepsilon = \alpha t$ e $\delta = \beta t$ em 0, obtemos



Erro relativo =
$$\frac{f(\alpha + \alpha t, b + \beta t) - f(\alpha, b) - (p\alpha t + q\beta t)}{\sqrt{\alpha^2 t^2 + \beta^2 t^2}}$$

$$= \frac{f(\alpha + \alpha t, b + \beta t) - f(\alpha, b)}{t\sqrt{\alpha^2 + \beta^2}} - p\alpha - q\beta$$

$$= \frac{f(\alpha + \alpha t, b + \beta t) - f(\alpha, b)}{t} - p\alpha - q\beta$$



$$\mathbf{Omo} \quad \sqrt{\alpha^2 + \beta^2} = 1$$

Assumindo $p = f_x(a, b)$ e $q = f_u(a, b)$, nós modificamos \bullet como segue:

$$\mathbf{6} \quad \frac{f\left(\mathbf{a} + \alpha t, \mathbf{b} + \beta t\right) - f\left(\mathbf{a}, \mathbf{b} + \beta t\right)}{t} + \frac{f\left(\mathbf{a}, \mathbf{b} + \beta t\right) - f\left(\mathbf{a}, \mathbf{b}\right)}{t} - f_{x}\left(\mathbf{a}, \mathbf{b}\right)\alpha - f_{y}\left(\mathbf{a}, \mathbf{b}\right)\beta$$

Como a derivada de $f(x, b + \beta t)$, uma função de x apenas, em x = a fica

$$f_{x}(a,b+\beta t)$$

obtemos, a partir da função linear de aproximação com uma variável,

$$f(\alpha + \alpha t, b + \beta t) - f(\alpha, b + \beta t) \approx f_x(\alpha, b + \beta t) \alpha t$$

^{*} Nós calculamos a função linear de aproximação de forma tal que seu erro relativo se aproxima de 0 quando $AP \to 0$ na direção de x ou y. No entanto, não fica aparente se o erro relativo $\to 0$ quando $AP \to 0$ em qualquer direção para a função linear que é construída a partir das derivadas $f_x(a,b)$ e $f_y(a,b)$. Agora nós vamos olhar isso com mais detalhes, apesar da discussão aqui não ser tão rígida.

SOLUÇÕES DOS EXERCÍCIOS

PRÓLOGO

Substituindo

$$y = \frac{5}{9}(x-32)$$
 em $z = 7y - 30, z = \frac{35}{9}(x-32) - 30$

CAPÍTULO 1

A. f(5) = g(5) = 50B. f'(5) = 8

B.
$$f'(5) = 8$$

 $\lim_{\varepsilon \to 0} \frac{f(\alpha + \varepsilon) - f(\alpha)}{\varepsilon} = \lim_{\varepsilon \to 0} \frac{(\alpha + \varepsilon)^3 - \alpha^3}{\varepsilon} = \lim_{\varepsilon \to 0} \frac{3\alpha^2 \varepsilon + 3\alpha \varepsilon^2 + \varepsilon^3}{\varepsilon}$ $= \lim_{\alpha} (3\alpha^2 + 3\alpha\varepsilon + \varepsilon^2) = 3\alpha^2$

Então, a derivada de f(x) é $f'(x) = 3x^2$.

CAPÍTULO Z

A solução é

$$f'(x) = -\frac{(x^n)'}{(x^n)^2} = -\frac{nx^{n-1}}{x^{2n}} = -\frac{n}{x^{n+1}}$$

B

PRINCIPAIS FÓRMULAS, TEOREMAS E FUNÇÕES APRESENTADOS NESTE LIVRO

EQUAÇÕES LINEARES (FUNÇÕES LINEARES)

A equação de uma reta que tenha inclinação m e que passe por um ponto (a, b):

$$y = m(x - a) + b$$

DERIVAÇÃO

COEFICIENTES DIFERENCIAIS

$$f'(\alpha) = \lim_{h \to 0} \frac{f(\alpha + h) - f(\alpha)}{h}$$

DERIVADAS

$$f'(x) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$$

Outras notações de derivadas

$$\frac{dy}{dx}, \frac{df}{dx}, \frac{d}{dx}f(x)$$

CONSTANTE DE MULTIPLICAÇÃO

$$\{\alpha f(x)\}' = \alpha f'(x)$$

DERIVADAS DE FUNÇÕES DE GRAU N

$$\left\{\boldsymbol{x}^{n}\right\}'=\boldsymbol{n}\boldsymbol{x}^{n-1}$$